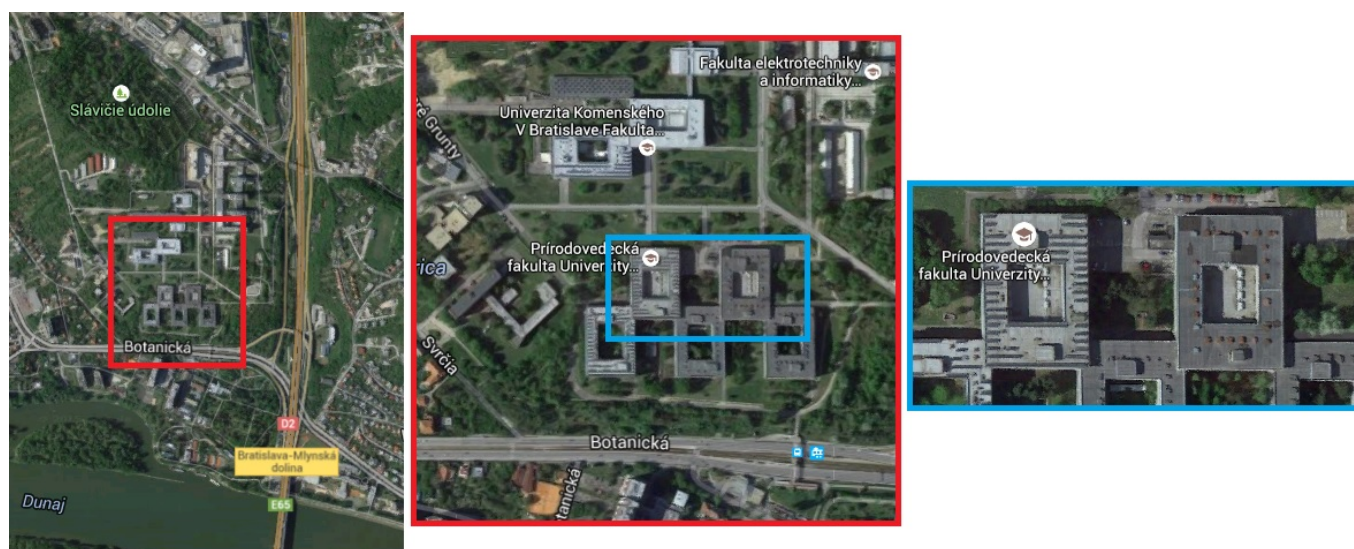


2. Základy lineárnej algebry



Obr. 1

Matice I.

Nech $m, n \in \mathbb{N}$ a $A = (a_{ij})_{m \times n} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$

Definícia 2.1:

- **Matica typu $m \times n$:** schéma $m \cdot n$ čísel zostavených do m riadkov a n stĺpcov
- **Prvky matice A :** a_{ij}
- **Riadky matice A :** $(a_{i1} \ a_{i2} \ \dots \ a_{in})$, $i = 1, 2, \dots, m$

- **Stĺpce matice A :** $\begin{pmatrix} a_{1j} \\ a_{2j} \\ \vdots \\ a_{mj} \end{pmatrix}$, $j = 1, 2, \dots, n$

Typy matíc:

- **Štvorcová matica stupňa n :** matica typu $m \times n$, kde $m = n$, t.j. $\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$
- **Nulová matica** - (ozn. O): matica, v ktorej $a_{ij} = 0$ pre všetky $i = 1, 2, \dots, m$, $j = 1, 2, \dots, n$

- **Diagonálna matica** : štvorcová matica stupňa n , v ktorej $a_{ij} = 0$ pre všetky $i \neq j$, $i, j = 1, 2, \dots, n$, a v ktorej aspoň jeden prvok $a_{ii} \neq 0$
- **Jednotková matica** - (ozn. I): diagonálna matica, pre ktorú $a_{ii} = 1$ pre všetky $i = 1, 2, \dots, n$
- **Symetrická matica** : štvorcová matica stupňa n , v ktorej $a_{ij} = a_{ji}$ pre všetky $i, j = 1, 2, \dots, n$
- **Trojuholníková matica** : matica typu $m \times n$, v ktorej $a_{ij} = 0$ pre všetky $i > j$

Operácie s maticami:

- **Rovnosť matíc A a B** - (ozn. $A = B$): matice sú rovnakého typu a všetky prvky sa rovnajú, t.j. ak $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m \times n}$ a $a_{ij} = b_{ij}$ pre všetky $i = 1, 2, \dots, m$, $j = 1, 2, \dots, n$
- **Súčet matíc A a B** - (ozn. $A + B$): !!! matice musia byť rovnakého typu, teda ak $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{m \times n}$, potom $A + B = C = (c_{ij})_{m \times n}$, kde $c_{ij} = a_{ij} + b_{ij}$ pre všetky $i = 1, 2, \dots, m$, $j = 1, 2, \dots, n$
- **Násobok matice A s nenulovým číslom α** - (ozn. αA): $\alpha A = C = (c_{ij})_{m \times n}$, kde $c_{ij} = \alpha a_{ij}$ pre všetky $i = 1, 2, \dots, m$, $j = 1, 2, \dots, n$ (A a C sú matice rovnakého typu)
- **Súčin matíc A a B** - (ozn. $A \cdot B$): ak $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{n \times k}$ (!!! počet stĺpcov matice A musí byť totožný s počtom riadkov matice B), potom $A \cdot B = C = (c_{ij})_{m \times k}$, kde

$$c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \dots + a_{in}b_{nj}$$

- **Transponovaná matica k matici A** - (ozn. A^T): ak $A = (a_{ij})_{m \times n}$, potom $A^T = (a_{ij}^T)_{n \times m}$, kde $a_{ij}^T = a_{ji}$ pre všetky $i = 1, 2, \dots, m$, $j = 1, 2, \dots, n$

Vlastnosti matíc:

- Pre súčet matíc:

– **VM1:** nulová matica je neutrálny prvok vzhľadom na operáciu sčítania matíc, t.j.

$$A + O = O + A = A$$

– **VM2:** ak A je symetrická matica stupňa n , tak platí $A = A^T$

– **VM3:** pre sčítanie matíc rovnakého typu platí komutatívny a asociatívny zákon, t.j.

$$A + B = B + A \quad \text{a} \quad A + (B + C) = (A + B) + C$$

– **VM4:** pre $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ a matice A, B rovnakého typu platia rovnosti:

$$\alpha(A + B) = \alpha A + \alpha B \quad \text{a} \quad \alpha(\beta A) = (\alpha\beta)A$$

– **VM5:** rovnosť $B + X = A$ má jediné riešenie $X = A - B$

- Pre súčin matic:

- **VM6:** jednotková maticka je neutrálny prvok vzhľadom na operáciu násobenia štvorcových matic rovnakého stupňa, t.j.

$$A \cdot I = I \cdot A = A$$

- **VM7:** vo všeobecnosti nemusí platiť komutatívny zákon pre násobenie matic $A = (a_{ij})_{m \times n}$, $B = (b_{ij})_{n \times k}$, ale ak platí $A \cdot B = B \cdot A$, tak hovoríme, že A a B sú komutatívne matice

- **VM8:** nech A je typu $m \times n$, B je typu $n \times p$, C je typu $p \times q$, potom platí asociatívny zákon, t.j.

$$A \cdot (B \cdot C) = (A \cdot B) \cdot C$$

- **VM9:** nech A a B sú typu $m \times n$, C je typu $n \times p$, potom platí distributívny zákon, t.j.

$$(A + B) \cdot C = A \cdot C + B \cdot C$$

- **VM10:** nech A a B sú typu $m \times n$, C je typu $p \times m$, potom platí

$$C \cdot (A + B) = C \cdot A + C \cdot B$$

- **VM11:** nech A je typu $m \times n$, B je typu $n \times p$, $\alpha \in \mathbb{R}$, potom platia nasledujúce vzťahy

$$\alpha(A \cdot B) = (\alpha A) \cdot B, \quad (\alpha A)^T = \alpha A^T, \quad (A \cdot B)^T = B^T \cdot A^T$$

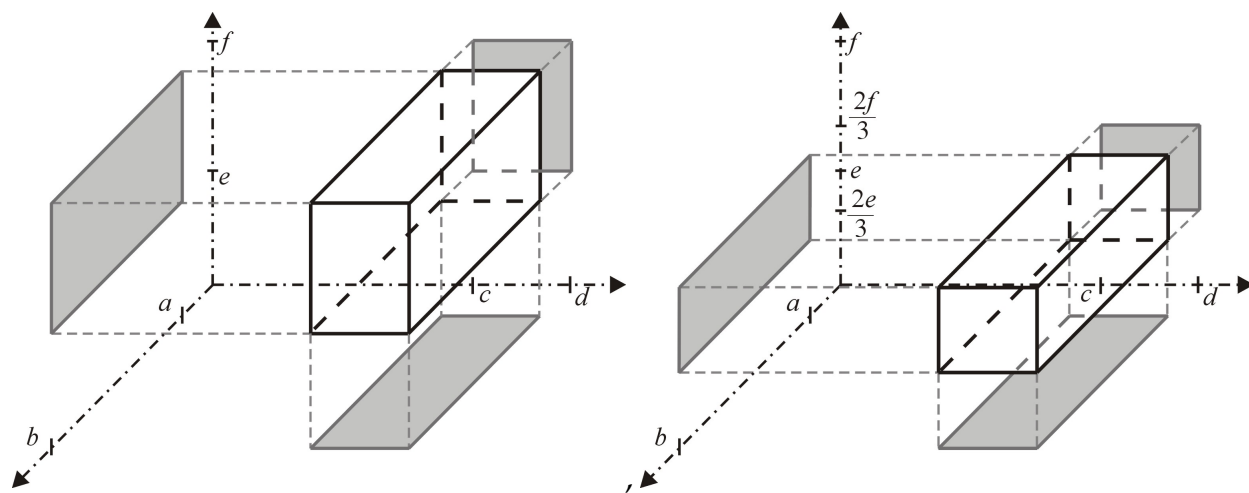
Definícia 2.2:

- **Podmatice matice A** - (ozn. A_{ij}): matica, ktorá vznikne z A vynechaním i -tého riadku a j -tého stĺpca

Nech $K = \langle a, b \rangle \times \langle c, d \rangle \times \langle e, f \rangle$ je kváder - obrázok 2., resp. 3. vľavo. Pomocou súčinu matíc

$$(x \ y \ z) \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & p \end{pmatrix},$$

kde (x, y, z) je ľubovoľný bod tohto kvádra, pôvodný kváder zväčšíme (ak $p > 1$) alebo zmenšíme (ak $0 < p < 1$) v smere osi z - obrázok 2. vpravo pre $p = \frac{2}{3}$.

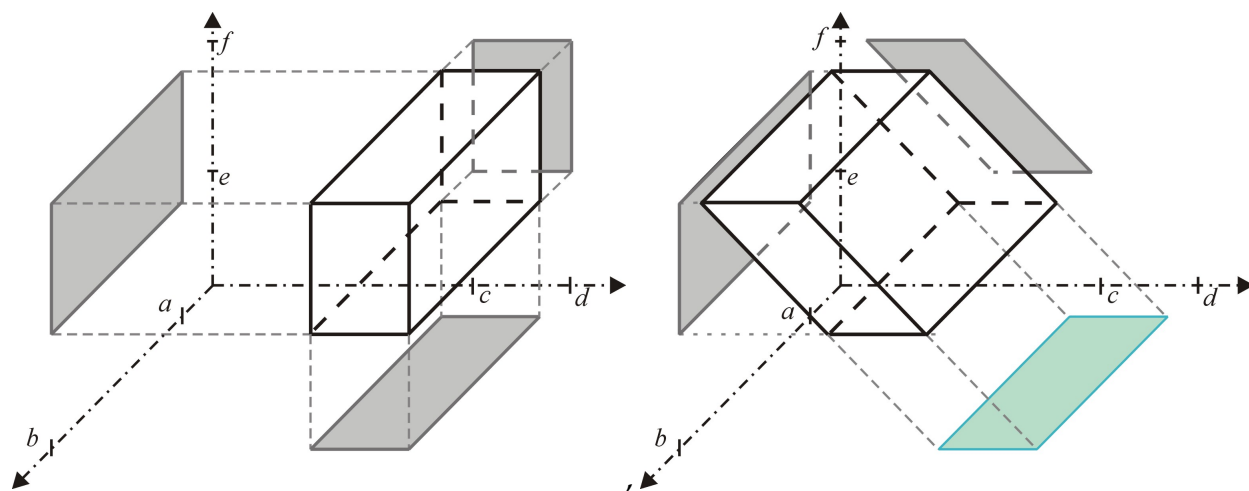


Obr. 2

Pomocou súčinu matíc

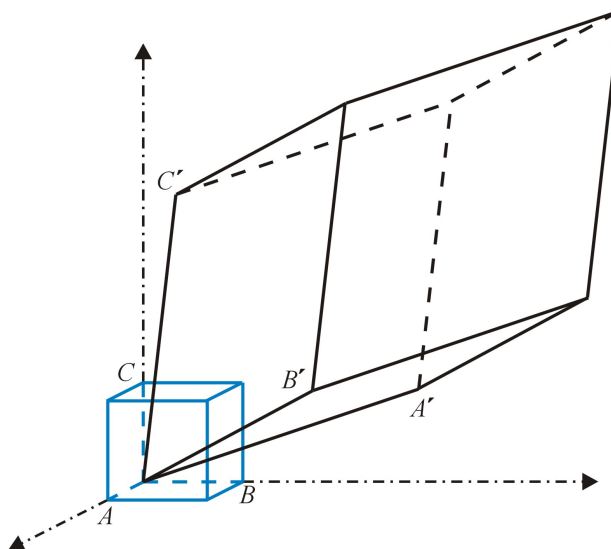
$$(x \ y \ z) \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

kde (x, y, z) je ľubovoľný bod tohto kvádra, pôvodný kváder sa zdeformuje - obrázok 3. vpravo.



Obr. 3

Na obr. 4. je prípad, ak súradnice bodov jednotkovej kocky násobíme všeobecnou maticou.



Obr. 4

Determinanty

Definícia 2.3:

- **Determinant matice A** - (ozn. $\det A$ alebo $|A|$): číslo, ktoré dostaneme z prvkov danej štvorcovej (!!!!) matice A stupňa n nasledujúcim spôsobom:

– ak A je matica stupňa 1, t.j. $A = a_{11}$, tak $\det A = a_{11}$

– ak A je matica stupňa 2, t.j. $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$, tak

$$\det A = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}$$

– ak A je matica stupňa 3, t.j. $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$, tak determinant možno počítať

tzv. **Sarusovým pravidlom** (!!!platí iba pre determinant matice tretieho stupňa!!):

$$\det A = \left\{ \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix} \right\} =$$

$$= a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32} - a_{13}a_{22}a_{31} - a_{11}a_{23}a_{32} - a_{12}a_{21}a_{33}$$

- ak A je matica stupňa $n \geq 2$, na výpočet $\det A$ možno použiť tzv. **Laplaceov rozvoj**, z čoho existujú dva typy:

Laplaceov rozvoj podľa i -tého riadku:

$$\det A = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{i1} & a_{i2} & \dots & a_{in} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = (-1)^{i+1} a_{i1} |A_{i1}| + (-1)^{i+2} a_{i2} |A_{i2}| + \dots + (-1)^{i+n} a_{in} |A_{in}|$$

Laplaceov rozvoj podľa j -tého stĺpca:

$$\det A = \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & \dots & a_{2j} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \dots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nj} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix} = (-1)^{1+j} a_{1j} |A_{1j}| + (-1)^{2+j} a_{2j} |A_{2j}| + \dots + (-1)^{n+j} a_{nj} |A_{nj}|,$$

pričom A_{ij} ($i, j = 1, 2, \dots, n$) sú podmatice matice A definované v Defínícii 2.2.

Vlastnosti determinantov:

- **VD1:** je jedno, či volíme Laplaceov rozvoj podľa stĺpca alebo riadku a že podľa ktorého stĺpca alebo riadku, výsledok bude vždy rovnaký
- **VD2:** $\det(A^T) = \det A$, $\det(A \cdot B) = \det A \cdot \det B$
- **VD3:** ak všetky prvky ľubovoľného riadku (stĺpca) matice A sú nulové, tak $\det A = 0$
- **VD4:** ak v matici A navzájom vymeníme 2 riadky (stĺpce) $\det A$ zmení znamienko
- **VD5:** ak v matici A vynásobíme všetky prvky jedného riadku (stĺpca) tým istým číslom k , determinant tejto matice sa rovná $k \cdot \det A$ (možno spoločný činiteľ "vyňať")
- **VD6:** ak k ľubovoľnému riadku (stĺpci) matice pripočítame k -násobok iného riadku (stĺpca) matice, determinant novej matice sa rovná determinantu pôvodnej matice
- **VD7:** ak dva riadky (stĺpce) matice A sú rovnaké alebo jeden je k -násobok druhého, tak $\det A = 0$
- **VD8:** determinant trojuholníkovej matice je rovný súčinu jej všetkých diagonálnych prvkov, t.j. napr. pre $n = 4$

$$\begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ 0 & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ 0 & 0 & a_{33} & a_{34} \\ 0 & 0 & 0 & a_{44} \end{vmatrix} = a_{11} a_{22} a_{33} a_{44}$$

Matice II.

Definícia 2.4:

- **Regulárna matica :** štvorcová matica A , pre ktorú platí, že $\det A \neq 0$

- **Singulárna matica** : štvorcová matica A , pre ktorú platí, že $\det A = 0$
- **Inverzná matica k matici A** - (ozn. A^{-1}): !!!matica A musí byť regulárna a platí, že

$$A \cdot A^{-1} = A^{-1} \cdot A = I$$

- **Hodnosť matice A** - (ozn. $h(A)$): číslo, ktoré udáva počet nenulových lineárnych nezávislých riadkov matice (t.j. ak žiadny z nich sa nedá zapísať ako súčet konštantných násobkov iných riadkov)
- **Elementárne riadkové operácie** - (ozn. ERO): úpravy matíc, ktoré neovplyvnia hodnotu príslušnej matice, t.j.:
 - vzájomná výmena dvoch riadkov
 - vynásobenie riadku nenulovým číslom
 - pripočítanie ľubovoľného riadku k inému riadku
- **Ekvivalentné matice** - (ozn. $A \sim B$): ak jedna matica vznikne z druhej iba pomocou ERO

Metódy hľadania inverznej matice k matici A stupňa n : !!! $\det A \neq 0$

1) vzorcom: $A^{-1} = \frac{1}{\det A} \begin{pmatrix} \bar{A}_{11} & \bar{A}_{21} & \dots & \bar{A}_{n1} \\ \bar{A}_{12} & \bar{A}_{22} & \dots & \bar{A}_{n2} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ \bar{A}_{1n} & \bar{A}_{2n} & \dots & \bar{A}_{nn} \end{pmatrix}$ pričom $\bar{A}_{ij} = (-1)^{i+j} \det A_{ij}$, kde A_{ij} sú podmatice matice A

2) eliminačnou metódou: maticu

$$(A|I) = \left(\begin{array}{cccccc|ccccc} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n-1} & a_{1n} & 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n-1} & a_{2n} & 0 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ a_{n-11} & a_{n-12} & \dots & a_{n-1n-1} & a_{n-1n} & 0 & 0 & \dots & 1 & 0 \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn-1} & a_{nn} & 0 & 0 & \dots & 0 & 1 \end{array} \right)$$

upraviť pomocou ERO na

$$(I|X) = \left(\begin{array}{cccccc|ccccc} 1 & 0 & \dots & 0 & 0 & x_{11} & x_{12} & \dots & x_{1n-1} & x_{1n} \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 & x_{21} & x_{22} & \dots & x_{2n-1} & x_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 & 0 & x_{n-11} & x_{n-12} & \dots & x_{n-1n-1} & x_{n-1n} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 1 & x_{n1} & x_{n2} & \dots & x_{nn-1} & x_{nn} \end{array} \right),$$

kde matica X bude tá hľadaná inverzná matica A^{-1}

Metódy zistenia hodnosti matíc :

- 1) pomocou ERO previesť maticu A na trojuholníkovú maticu, potom počet nenulových riadkov zadá hodnotu matice, t.j. $h(A)$

- 2) ak A je regulárna matica stupňa n , tak $h(A) = n$ a maticu A možno previesť pomocou ERO na diagonálnu maticu
- 3) ak A je singulárna matica stupňa n , tak $h(A) < n$ a maticu A možno previesť pomocou ERO na trojuholníkovú maticu

Systémy lineárnych rovníc

Definícia 2.5:

- **Systém m lineárnych rovníc s n neznámymi** : systém nasledujúcich rovníc

$$\begin{aligned} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n &= b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n &= b_2 \\ &\vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n &= b_m \end{aligned}$$

- **Koeficienty systému** : a_{ij} , $i = 1, 2, \dots, m$, $j = 1, 2, \dots, n$
- **Absolútne členy systému** : b_i , $i = 1, 2, \dots, m$
- **Neznáme systému** : x_j , $j = 1, 2, \dots, n$
- **Riešenie systému** : n -tica čísel (r_1, r_2, \dots, r_n) , z ktorých po dosadení r_1 do x_1 , \dots , r_n do x_n do systému dostaneme m správnych rovností

Systém možno písať aj v maticovom tvare:

$$A \cdot X = B,$$

kde

- **matica koeficientov systému** : $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}_{m \times n}$

- **matica neznámych systému** : $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}_{n \times 1}$

- **matica absolútnych členov systému** : $B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}_{m \times 1}$

Definícia 2.6:

$$\bullet \text{ Rozšírená matica systému : } (A|B) = \left(\begin{array}{cccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} & b_m \end{array} \right)$$

- **Homogénny systém** : ak $b_1 = b_2 = \dots = b_m = 0$
- **Nehomogénny systém** : ak existuje aspoň jeden absolútny člen b_i systému, ktorý nie je nulový
- **Ekvivalentné systémy** : dva systémy sú ekvivalentné, ak každé riešenie prvého systému je riešením aj druhého a naopak

Ekvivalentné systémy môžeme dostať **elementárnymi úpravami** pôvodného systému:

- vzájomná výmena dvoch rovníc v systéme
- vynásobenie ľubovoľnej rovnice systému nenulovým číslom
- pripočítanie k ľubovoľnej rovnici inú rovnicu systému

Vlastnosti riešenia homogénnych systémov lineárnych rovníc:

- **VHS1**: vždy má aspoň jedno riešenie, a to tzv. **triviálne**, t.j. nulové
- **VHS2**: homogénny systém má nenulové riešenie práve vtedy, ak $h(A)$ je menšia ako počet neznámych
- **VHS3**: v prípade, že máme maticu koeficientov štvorcovú, t.j. počet premenných sa rovná počtu rovníc v systéme, tak homogénny systém má nenulové riešenie práve vtedy, ak A je singulárnou maticou

Metódy riešenia nehomogénnych systémov lineárnych rovníc:

- 1) **Gaussova eliminačná metóda** : spočíva v tom, aby rozšírenú maticu $(A|B)$ systému upravili pomocou ERO tak, aby po úprave dostali naľavo od čiare jednotkovú maticu (v prípade regulárnej štvorcovej matice) alebo trojuholníkovú maticu, t.j.

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n-1} & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n-1} & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n-11} & a_{n-12} & \dots & a_{n-1n-1} & a_{n-1n} & b_{n-1} \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn-1} & a_{nn} & b_n \end{array} \right) \sim \dots \sim \left(\begin{array}{ccccc|c} \tilde{a}_{11} & \tilde{a}_{12} & \dots & \tilde{a}_{1n-1} & \tilde{a}_{1n} & c_1 \\ 0 & \tilde{a}_{22} & \dots & \tilde{a}_{2n-1} & \tilde{a}_{2n} & c_2 \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \tilde{a}_{n-1n-1} & \tilde{a}_{n-1n} & c_{n-1} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \tilde{a}_{nn} & c_n \end{array} \right) \sim$$

$$\dots \sim \left(\begin{array}{ccccc|c} 1 & 0 & \dots & 0 & 0 & r_1 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & 0 & r_2 \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 & 0 & r_{n-1} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 1 & r_n \end{array} \right)$$

alebo

$$\left(\begin{array}{ccccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n-1} & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n-1} & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m-11} & a_{m-12} & \dots & a_{m-1n-1} & a_{m-1n} & b_{m-1} \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn-1} & a_{mn} & b_m \end{array} \right) \sim \dots \sim \left(\begin{array}{ccccc|c} \hat{a}_{11} & \hat{a}_{12} & \dots & \hat{a}_{1n-1} & \hat{a}_{1n} & \hat{c}_1 \\ 0 & \hat{a}_{22} & \dots & \hat{a}_{2n-1} & \hat{a}_{2n} & \hat{c}_2 \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \hat{a}_{rn} & \hat{c}_r \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \hat{c}_{r+1} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \hat{c}_m \end{array} \right)$$

Vlastnosti riešenia nehomogénnych systémov lineárnych rovníc:

VNHS1: riešenie systému s regulárnou štvorcovou maticou koeficientov je n -tica (r_1, r_2, \dots, r_n)

VNHS2: v prípade, že matica koeficientov nie je štvorcová, tak môžu nastať nasledujúce prípady

- ak existuje $j \in \{r+1, r+2, \dots, m\}$, pre ktoré $\hat{c}_j \neq 0$, tak systém nemá riešenie
- ak pre všetky $j \in \{r+1, r+2, \dots, m\}$ je $\hat{c}_j = 0$ a $r = n$, tak systém má práve jedno riešenie
- ak pre všetky $j \in \{r+1, r+2, \dots, m\}$ je $\hat{c}_j = 0$ a $r < n$, tak systém má nekonečne veľa riešení, počet parametrov je $n - h(A)$

2) **Frobeniova veta** : Systém lineárnych rovníc má riešenie práve vtedy, ak hodnosť matice A sa rovná hodnosti rozšírenej matice $(A|B)$, t.j.

$$h(A) = h(A|B).$$

Ak pri vyšetrowaní týchto hodností používame len ERO, tak z matice $(A|B)$ dostaneme inú rozšírenú maticu nejakého systému, ktorý je ekvivalentný s pôvodným systémom.

3) **Cramerovo pravidlo** : ak A je regulárna štvorcová matica koeficientov systému, tak systém má jediné riešenie, a to n -ticu (r_1, r_2, \dots, r_n) , kde

$$r_1 = \frac{D_1}{\det A}, \quad r_2 = \frac{D_2}{\det A}, \quad \dots \quad r_n = \frac{D_n}{\det A},$$

pričom D_i , $i = 1, 2, \dots, n$ je determinant matice, v ktorej sme nahradili i -tý stĺpec matice A stĺpcom absolútnych členov

4) **Pomocou inverznej matice** : ak systém, ktorý je písaný v maticovom tvare $A \cdot X = B$ vynásobíme inverznou maticou A^{-1} k matici A , tak postupne dostaneme:

$$A^{-1} \cdot A \cdot X = A^{-1} \cdot B \quad \Rightarrow \quad I \cdot X = A^{-1} \cdot B \quad \Rightarrow \quad X = A^{-1} \cdot B$$